



ШИФР

1109

(заполняется ответственным секретарем приемной комиссии)

## Письменная работа

Межрегиональная олимпиада школьников  
БУДУЩИЕ ИССЛЕДОВАТЕЛИ - БУДУЩЕЕ НАУКИ

по Физике

Дата проведения 13.02.16

(наименование общеобразовательного предмета)

Фамилия И.О. участника

Веселова Евгения Ромаковна

Серия и номер паспорта

7212

945480

Дата рождения 30.07.98

Класс 11

Школа № 15 район

город Саров

**Особые отметки** (Заполняется представителем оргкомитета)  
о добавлении листов, о смене цвета пасты, о нарушении правил поведения и т.д.*шпаргалок изымаются и выдаются по письменному заявлению после истечения времени, предусмотренного на подачу и рассмотрение апелляций по данному предмету.***Оформление работы**

Участник аккуратно заполняет титульный лист папки «Письменная работа», ставит дату и подпись (другие записи на папке делать запрещено).

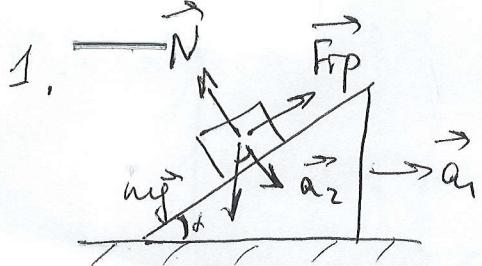
На вложенных листах, как для чистовых, так и для черновых записей, можно писать или синей, или фиолетовой, или черной пастой (чернилами), одинаковой во всей работе (при необходимости смены цвета пасты (чернил), следует обратиться за разрешением к представителю оргкомитета олимпиады).

Задания (или часть задания), выполненные на листах, на которых имеются рисунки или записи, не относящиеся к выполняемому заданию, а также записи не на русском языке, и любые другие пометки, которые могут идентифицировать участника, на проверку не поступают и претензии по этим заданиям (задачам) не принимаются. На проверку не поступают также листы, подписанные участником, листы, на которых имеются записи карандашом (кроме рисунков, необходимых для пояснения сути ответа), и рваные (надорванные) листы. Нельзя делать исправления карандашом.

*Внимание! Если в работе ошибки исправлены карандашом, то при шифровке работы карандашные исправления будут стерты и на проверку поступит работа без исправлений.*

С правилами поведения на олимпиаде и правилами оформления работы ознакомлен

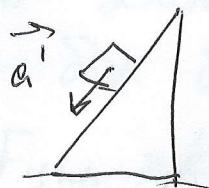
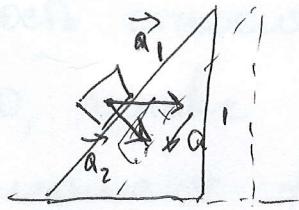
(подпись участника олимпиады)



$$\begin{cases} mg \cos \alpha - N = ma_2 \\ mg \sin \alpha = F_{rp} = \mu N \end{cases}$$

$$N = \frac{mg \sin \alpha}{\mu} = \frac{mg}{1.6} = \frac{5}{8} mg.$$

$$a_2 = \frac{mg \cos \alpha - N}{m} = g \cos \alpha - \frac{5}{8} g \neq g \left( \frac{\sqrt{3}}{2} - \frac{5}{8} \right)$$



$$a'_1 = g \sin \alpha$$

Если кинематика неограничен,  
но разгл. есть в упр.  $\vec{a}'$

$$a_1 = \sqrt{a'^1_1^2 + a'^2_2^2} = \sqrt{g^2 \sin^2 \alpha + g^2 \cos^2 \alpha + \frac{25}{64} g^2 - g^2 \frac{5 \cos \alpha}{4}}$$

$$= \sqrt{g^2 \left( 1 + \frac{25}{64} - \frac{5\sqrt{3}}{8} \right)} = \frac{g}{8} \sqrt{8g - 40\sqrt{3}}$$

Ответ:  $N = \frac{5}{8} mg$

Ответ:  $\frac{g}{8} \sqrt{8g - 40\sqrt{3}}$

$$\alpha = 30^\circ$$

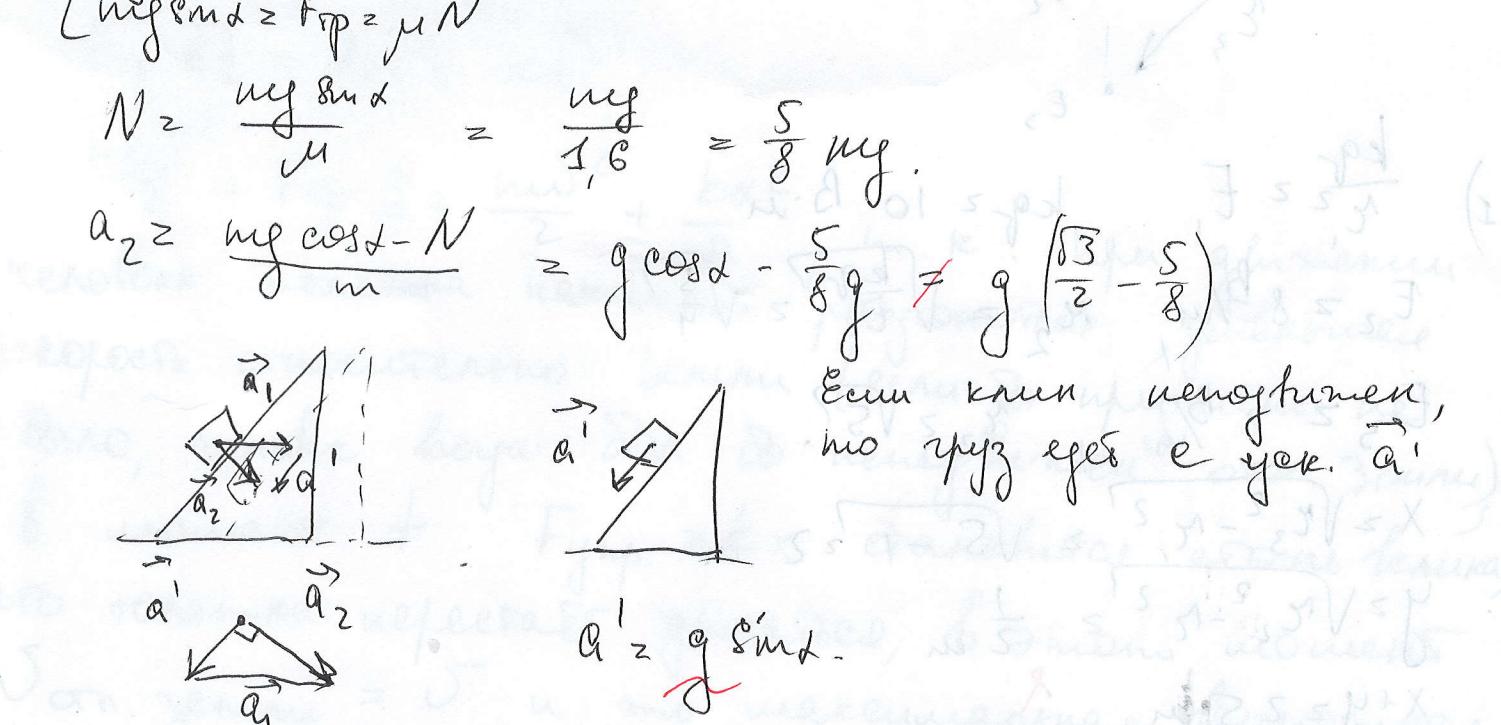
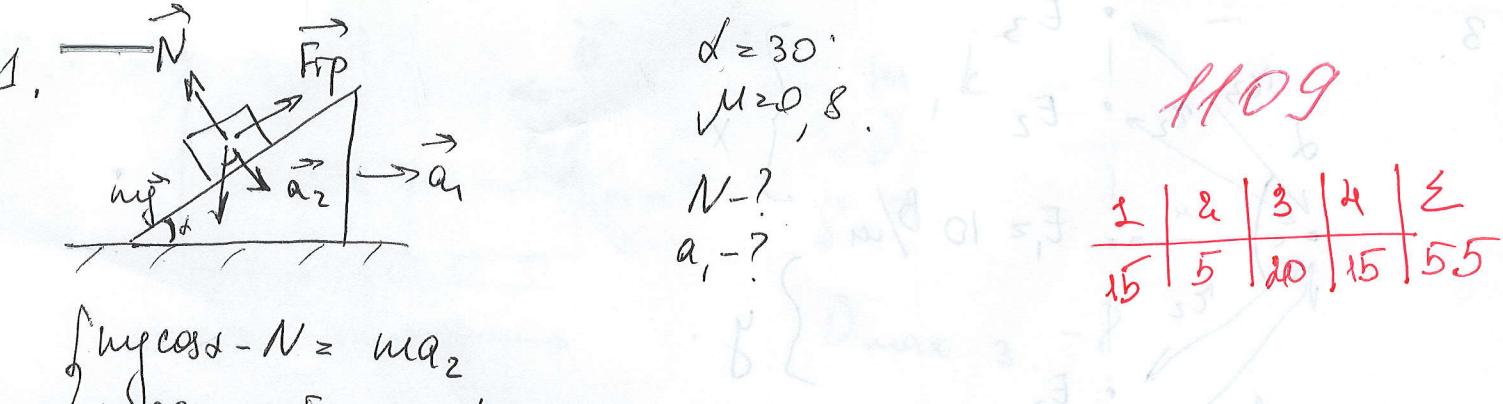
$$\mu = 0.8$$

1109

$N?$

$a_1?$

1	2	3	4	Σ
15	5	20	15	55



$$a_1 = \sqrt{a'^1_1^2 + a'^2_2^2} = \sqrt{g^2 \sin^2 \alpha + g^2 \cos^2 \alpha + \frac{25}{64} g^2 - g^2 \frac{5 \cos \alpha}{4}}$$

$$= \sqrt{g^2 \left( 1 + \frac{25}{64} - \frac{5\sqrt{3}}{8} \right)} = \frac{g}{8} \sqrt{8g - 40\sqrt{3}}$$

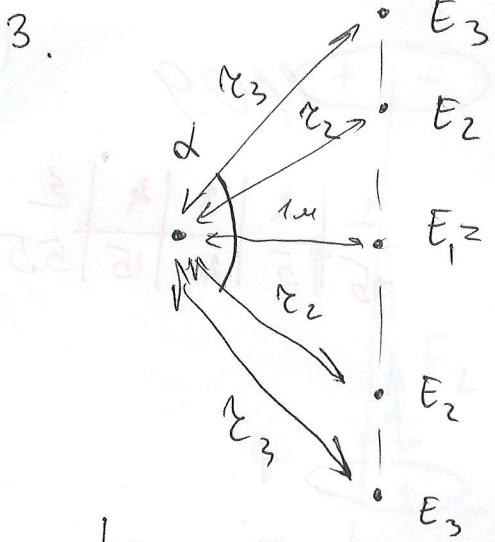
$$S = \delta t = \frac{1}{2}, \text{ Норма} = \sqrt{F_{rp}}$$

$$B \text{ наимен.} \rightarrow A \text{ наимен.} \rightarrow N = F_{rp} = \frac{kx^2}{2} = p_0 \cdot \pi \cdot r^2$$

$$S = \frac{1}{2} \cdot \delta t = \frac{\pi r^2}{2}, \quad \rightarrow S = \frac{\pi r^2}{4} \cdot \delta t = \frac{\pi r^2}{4} \cdot \frac{2\pi k}{p_0} = \frac{\pi^2 r^2 k}{2 p_0}$$

$$D \text{ наимен.} \rightarrow S = \sqrt{\frac{\pi r^2}{2}}, \quad D_{\max} = 2r.$$

1.



$$1) \frac{kq}{r_1^2} = E_1, \quad kq = 10 B \cdot m$$

$$E_2 = 8 B/m, \quad r_2 = \sqrt{\frac{kq}{E_2}} = \sqrt{\frac{5}{4}} m$$

$$E_3 = 2 B/m, \quad r_3 = \sqrt{5} m$$

$$x = \sqrt{r_3^2 - r_1^2} = \sqrt{5 - 1} = 2 m$$

$$y = \sqrt{r_2^2 - r_1^2} = \frac{1}{2} m$$

$$x + y = 2,5 m$$

$$2) (x+y)^2 = r_3^2 + r_2^2 - 2r_3 \cdot r_2 \cdot \cos \alpha. \quad f$$

$$6,25 = 5 + 1,25 - 2 \cdot 2,5 \cdot \cos \alpha$$

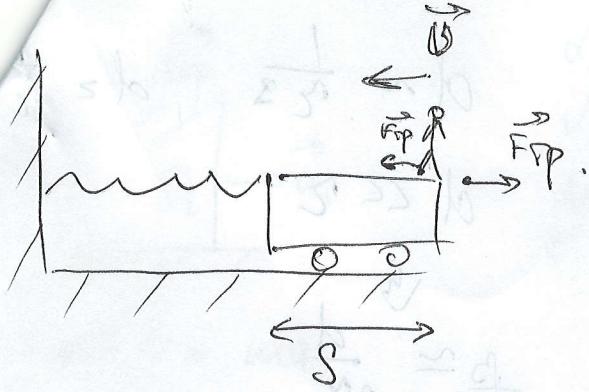
$$\cos \alpha = 0, \quad \alpha = 90^\circ$$

205

Antwort: 2,5 m

$$\alpha = 90^\circ$$

2



$m, k$

$S - ?$

$\Delta_{\max} z. - ?$

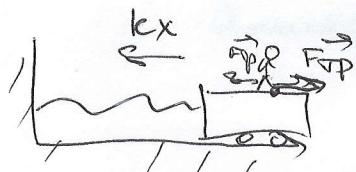
$$F_{rp} dt = dp \approx m v.$$

$$\frac{mv^2}{2} + F_{rp} \cdot S \geq \frac{mv^2}{2} + \frac{kx^2}{2}$$

где  $v$  - скорость генератора,  $x$  - смещение от положения равновесия,  $F_{rp}$  - сила пружины,  $k$  - жесткость пружины,  $m$  - масса генератора,  $S$  - смещение от положения равновесия,  $\Delta_{\max} z.$  - максимальное смещение от положения равновесия,  $\Delta_{\max} v.$  - максимальная скорость генератора,  $\Delta_{\max} F.$  - максимальная сила пружины,  $\Delta_{\max} T.$  - максимальный момент.

$$\Delta_{\max} z. \geq \Delta$$

5



$$kx = F_{rp}.$$

$$kx \cdot S \geq \frac{kx^2}{2}, \quad S \geq \frac{x}{2}$$

$T = ?$

$$S \geq \Delta + \frac{x}{2}, \quad N_{\text{генератор}} = \Delta F_{rp}.$$

$$\text{В момент времени } t \quad \cancel{N_{\text{генератор}} =} \quad N_2 + \frac{kx^2}{2} = p \Delta = m v^2$$

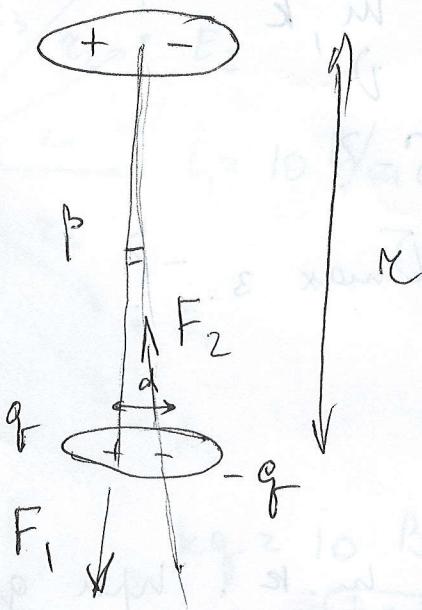
$$S \geq \frac{x}{2} = \Delta + \frac{\sqrt{2m} \Delta}{k}$$

$$+ \sqrt{\frac{2m}{4k}}, \quad S \geq \sqrt{\frac{2m}{4k}} \Delta = \sqrt{\frac{m}{2k}} \Delta$$

$$\text{Ответ: } S \geq \sqrt{\frac{m}{2k}} \Delta, \quad \Delta_{\max} z. \geq \Delta.$$

3.

4.



$$d \sim \frac{1}{r^3}, d = \frac{R}{r^3}$$

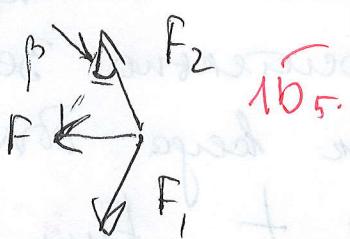
$$d \ll r$$

$$\frac{\beta}{2} \approx \frac{d}{2r}$$

$$8m \frac{\beta}{2} \approx \frac{\beta}{2} qg = f_0 qg$$

$$F_1 \approx \frac{\alpha}{r^3}, F_2 \approx \frac{\alpha}{r^3}$$

$$F = F_1 + F_2$$



$$F^2 = F_1^2 + F_2^2 - 2F_1 F_2 \cos \beta = F_1^2 + F_2^2 - 2F_1 F_2 \left(1 - 2 \sin^2 \frac{\beta}{2}\right) =$$

$$= (F_1 - F_2)^2 + 4F_1 F_2 \sin^2 \frac{\beta}{2} = 0 + 4 \cdot \frac{\alpha^2}{r^6} \cdot \frac{d^2}{4r^2} =$$

$$= \frac{\alpha^2 p^2}{r^{14}}$$

$$F \sim \frac{1}{r^7}$$

$$\text{Drehen: } F \sim \frac{1}{r^2}$$



$$F = T - \frac{x}{s} = 2, \quad \frac{s \cdot x}{s} = 2 \cdot x$$

$$qFT = \text{arbeits} \quad \frac{x}{s} + T = 2$$

$$qT = \frac{s \cdot x}{s} + qT \quad \cancel{qT} \quad \cancel{qT} + \cancel{qT} = 2$$

$$T = \frac{2}{s} \cdot \frac{s \cdot x}{s} = \frac{2x}{s}$$

$$T = \frac{2x}{s} \quad T = \frac{2}{s} \cdot x \quad \text{oder } 4$$